



# แหล่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรง แบบใช้ตัวเก็บประจุในการลดแรงดัน\*

นงคล เดชนครินทร์  
ราชบัณฑิต สำนักวิทยาศาสตร์  
ราชบัณฑิตยสถาน

ผู้นิพนธ์ได้เสนอแนวทางในการออกแบบและสร้างวงจรจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรงขนาดแรงดันต่ำๆ โดยไม่ต้องใช้หม้อแปลงกำลังไฟฟ้าในการลดขนาดแรงดัน แต่ใช้งจรที่ประกอบด้วยชุดของตัวเก็บประจุและไดโอดจำนวนหนึ่งมาทำหน้าที่แทน. ผู้นิพนธ์ได้ยกตัวอย่างการออกแบบและสร้างวงจรจ่ายกำลังขนาดแรงดัน ๑๕ โวลต์ และกระแส ๑ แอมป์ร์ ที่ใช้แรงดันกระแสสลับด้านเข้าขนาด ๒๒๐ โวลต์ มาเสนอด้วย.

คำสำคัญ : กำลังไฟฟ้ากระแสตรง, การลดแรงดัน

## บทนำ

ในการออกแบบและสร้างวงจรจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรงขนาดแรงดันต่ำๆ ที่อาศัยแรงดันกระแสสลับค่าสูงๆ ที่ค่าความถี่ไฟฟ้ากำลังขนาด ๕๐-๖๐ เฮิรตซ์ จากแหล่งกำลังด้านทางนั้น วิธีการแบบดั้งเดิมที่ตรงไปตรงมาที่สุดและใช้กันอยู่โดยทั่วไปวิธีหนึ่งก็คือการลดแรงดันกระแสสลับลงมาเสียงก่อนโดยใช้หม้อแปลงไฟฟ้า. จากนั้นจึงแปลงผันแรงดันกระแสสลับเป็นแรงดันกระแสตรง โดยใช้วงจรเรียงกระแสที่สร้างขึ้นจากไดโอด (diode rectifier) ร่วมกับวงจรกรองที่สร้าง

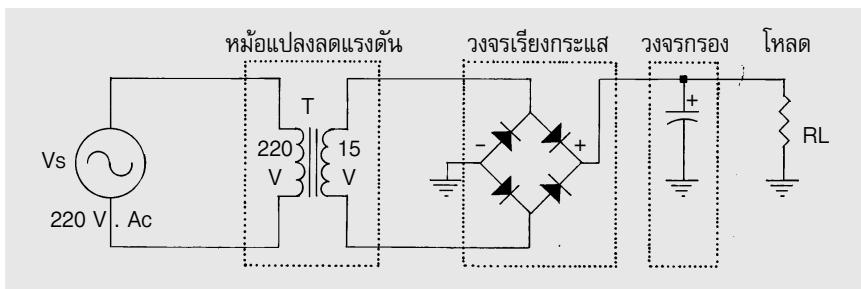
ขึ้นจากตัวเก็บประจุ (capacitor filter) ดังแสดงด้วยแผนภาพวงจร(รูปที่ ๑). แหล่งจ่ายกำลังแบบนี้มีชื่อว่า “แหล่งจ่ายกำลังแบบเชิงเส้น (linear power supply)”.

วิธีการแบบดังเดิมนี้มีข้อดีที่เป็นวงจรแบบง่ายๆ ไม่ซับซ้อน, แต่มีข้อเสียที่หม้อแปลงกำลังไฟฟ้าที่ใช้ในวงจรมีน้ำหนักมาก ทำให้เคลื่อนย้ายไม่สะดวก. วิธีแก้ข้อเสียเกี่ยวกับน้ำหนักของแหล่งจ่ายกำลังวิธีหนึ่ง ก็คือการสร้างแหล่งจ่ายแรงดันใหม่ที่มีความถี่สูงขนาด ๒๐ กิโลเฮิรตซ์ หรือสูงกว่านี้ ขึ้นมาจากการแหล่งจ่าย

ความถี่ต่ำ, และจึงนำหม้อแปลงไฟฟ้าความถี่สูงซึ่งมีขนาดเล็กและมีน้ำหนักเบา มาลดแรงดันกระแสสลับลงสู่ค่าต่ำๆ ก่อนที่แปลงผันเป็นแรงดันกระแสตรงโดยอาศัยวงจรเรียงกระแสและวงจรกรองต่อไป. การสร้างแหล่งจ่ายกำลังแบบนี้มีชื่อเรียกว่า “แหล่งจ่ายกำลังแบบวิธีสวิตช์” (switched-mode power supply) หรือ “แหล่งจ่ายกำลังแบบใช้การสวิตช์” (switching power supply). แผนภาพของแหล่งจ่ายกำลังแบบนี้แสดงไว้ในรูปที่ ๒.

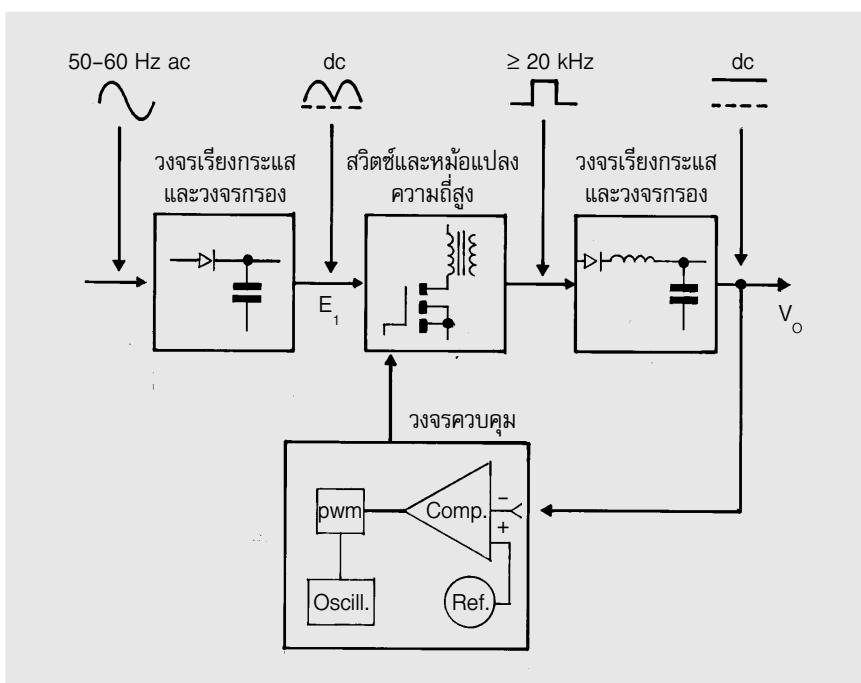
การออกแบบแหล่งจ่ายกำลังแบบเชิงเส้นและแหล่งจ่ายกำลังแบบวิธีสวิตช์นั้นเป็นที่ทราบกันดีอยู่แล้ว ในวงการยีเลกทรอนิกส์กำลัง (ผู้อ่านจะศึกษาได้จากเอกสารอ้างอิง ๑-๓). บทความนี้มีจุดประสงค์เพื่อเสนอวงจรแหล่งจ่ายกำลังแบบเชิงเส้นแนวใหม่ ซึ่งไม่ใช้หม้อแปลงไฟฟ้าในการลดแรงดันไฟฟ้า แต่จะใช้วงจรของตัวเก็บประจุกับไดโอดจำนวนหนึ่งมาทำ

\*บรรยายในรายการประชุมสำนักวิทยาศาสตร์ ราชบัณฑิตยสถาน เมื่อวันที่ ๔ กันยายน พ.ศ. ๒๕๕๘.



รูปที่ ๑

แผนภาพวงจรข่ายแพลทั่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสสลับแบบบีชลัมขนาดแรกที่น่า



รูปที่ ๒

แผนภาพวงจรข่ายแพลทั่งจ่ายกำลังแบบบีชลัมที่

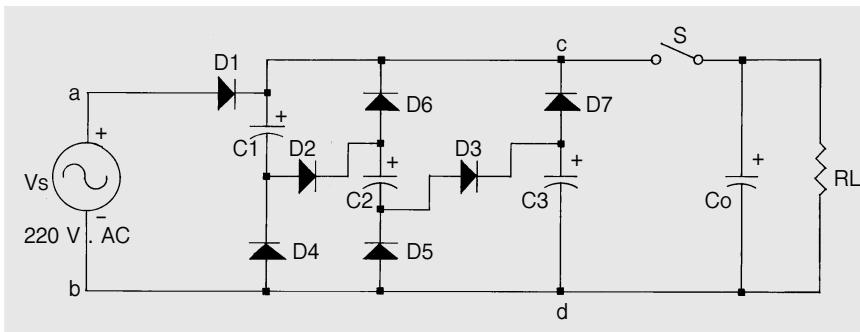
หน้าที่ลดแรงดันแทนหม้อแปลง.  
ข้อดีของวงจรแนวใหม่นี้คือการที่นำ  
หนักโดยรวมของแหล่งจ่ายลดลง.  
ส่วนข้อเสียก็คือวงจรมีความซับซ้อน  
มากขึ้น และขาดการแยกโดดเดี่ยว  
(isolation) ระหว่างตัวเข้ากับตัว  
ออกของวงจร, ซึ่งหม้อแปลงแบบ  
แยกชุดจะลดความสามารถทำได้.

หลักการทำงานของวงจรแนว  
ใหม่ ก็คือการต่อตัวเก็บประจุและได-

โอดจำนวนหนึ่งเข้าด้วยกันอย่าง  
อนุกรม แล้วนำไปต่อ กับแหล่งจ่าย  
กระแสสลับตัวเข้าโดยตรง ทำให้ตัว  
เก็บประจุถูกอัดประจุตัวยังกระแส  
ทิศทางเดียวจนถึงค่าสูงสุดของแรง  
ดันตัวเข้า โดยที่แรงดันนี้จะเฉลี่ย  
กันไปอยู่ในตัวเก็บประจุแต่ละตัว. นั่น  
คือแรงดันคร่อมตัวเก็บประจุแต่ละตัว  
จะเท่ากับเศษส่วนค่าหนึ่งของแรงดัน  
ตัวเข้าโดยรวม. ต่อจากนี้ เมื่อ

เปลี่ยนแปลงวิธีต่อตัวเก็บประจุทั้งหมด  
จากแบบอนุกรมมาเป็นแบบขนาน  
โดยผ่านทางวงจรไดโอดอีกจำนวน  
หนึ่ง ก็จะได้แรงดันที่พร้อมจะจ่าย  
ออกจากตัวเก็บประจุเป็นแรงดันค่าต่ำ  
ในขณะที่ตัวเก็บประจุทั้งหมดสามารถ  
จ่ายกระแสให้แก่โหลดได้สูงกว่ากระแส  
อัดประจุในตอนแรกหลายเท่า, ซึ่งก็  
รับกับหลักการทำงานของหม้อแปลง  
ลดแรงดันไฟฟ้านั้นเอง. วิธีการทำงาน  
ของวงจรเหล่านี้จ่ายแนวใหม่สามารถ  
เข้าใจได้ไม่ยากนักเมื่อพิจารณาจาก  
ตัวอย่างวงจรของตัวเก็บประจุและ  
ไดโอดในรูปที่ ๓ ซึ่งจะให้แรงดันด้าน<sup>a</sup>  
ออกที่มีค่าเพียง  $\frac{1}{3}$  ของแรงดันด้าน<sup>b</sup>  
เข้า.

ในรูปที่ ๓ แรงดันกระแสสลับ  
ด้านเข้ากำลังอยู่ในช่วงครึ่งรอบการ  
แปรผันที่ศักยไฟฟ้า ณ จุด a สูงกว่า  
ศักยไฟฟ้าที่จุด b. ดังนั้นไดโอด D<sub>1</sub>, D<sub>2</sub>  
และ D<sub>3</sub> ซึ่งต่ออนุกรมอยู่กับตัวเก็บ  
ประจุ C<sub>1</sub>, C<sub>2</sub> และ C<sub>3</sub> จะได้รับไบแอส  
ไปข้างหน้า (forward bias) และมี  
กระแสไหลผ่านไดโอดหั้ง ๓ ตัวไปอัด  
ประจุให้แก่ตัวเก็บประจุทั้ง ๓ ตัว จน  
แรงดันคร่อมตัวเก็บประจุแต่ละตัวมี  
ค่าเท่ากับ  $\frac{1}{3}$  ของค่าสูงสุด (ประมาณ  
๓๐ โวลต์) ของแรงดันด้านเข้า, นั่น  
คือแรงดันคร่อมตัวเก็บประจุแต่ละตัว  
จะมีค่าประมาณ ๑๐๓ โวลต์. ใน  
ระหว่างนี้ ไดโอดอีก ๔ ตัว คือ D<sub>4</sub>-D<sub>7</sub>  
จะได้รับไบแอสกลับทาง (reverse bias)  
ทำให้พวกล้มไม่ทำงาน และ  
เป็นเสมือนวงจรเปิด. อย่างไรก็ตาม  
แรงดันด้านออก V<sub>o</sub> ที่วัดได้ระหว่างจุด  
c กับ d ในช่วงนี้จะมีค่าโดยประมาณ



รูปที่ ๓

ทั่วไปของวงจรห้าฟازประจุและไดโอดที่ใช้แล้วแรงดันไฟฟ้าในที่นี่ สำหรับกรณีที่อัตราส่วนของแรงดันด้านออก ( $V_o$ ) ต่อแรงดันด้านเข้า ( $V_{in,max}$ ) เท่ากับ  $1/n$  (โดยประมาณ) ทำได้ดังนี้

เท่ากับค่าสูงสุดของแรงดันด้านเข้าคือประมาณ ๑๓๐ โวลต์ จึงยังไม่จำเป็นต้องเพิ่มตัวขยายแรงดันให้แก่ตัวด้านทานโหลด  $R_L$  (สวิตซ์ S ยังคงเปิดอยู่). ต่อมาเมื่อเวลาผ่านไปจนถึงตอนเริ่มช่วงครึ่งรอบการแปรผัน ที่แรงดันกระแสสลับด้านเข้าทำให้ศักย์ไฟฟ้าที่จุด a ต่ำกว่าศักย์ไฟฟ้าที่จุด b (เครื่องหมาย ± ที่แหล่งจ่ายกระแสสลับในรูปที่ ๓ กลับเป็นตรงข้าม) ไดโอด  $D_1 - D_3$  จะได้รับไบแอสกลับทาง ทำให้ไม่นำกระแส และเป็นเส้นวอนวงจรเปิด. ในขณะเดียวกัน ไดโอด  $D_4 - D_7$  จะได้รับไบแอสไปหน้า. ดังนั้น ถ้าปิดวงจรที่สวิตซ์ S ไดโอด  $\frac{1}{n}$  ตัวหลังนี้จะนำกระแส ทำให้ตัวเก็บประจุ  $C_1 - C_3$  ตอกันอย่างขนานและส่งกระแสไปผ่าน  $R_L$  ด้วยกัน. ในตอนนี้แรงดันด้านออกจะเป็น  $V_o$  ที่มีค่าเท่ากับแรงดันคร่อมตัวเก็บประจุแต่ละตัว คือประมาณ ๑๐๓ โวลต์ ในรอบการเปลี่ยนแปลงรอบใหม่เหตุการณ์จะซ้ำกับที่เกิดขึ้นในรอบที่ผ่านมา. ข้อควรสังเกตก็คือว่า การเปิดวงจรที่สวิตซ์ S ในช่วงครึ่งรอบที่แรงดันกระแสสลับด้านเข้าทำหน้าที่อัดประจุตัวเก็บประจุ และจะ

ปิดวงจรที่ S ในช่วงครึ่งรอบที่แรงดันด้านเข้าไม่ได้อัดประจุตัวเก็บประจุ. สำหรับตัวเก็บประจุที่ต่อขานาอยู่กับตัวด้านทานโหลด  $R_L$  นั้น มีจุดประสงค์เพื่อช่วยคงค่าแรงดันคร่อม  $R_L$  ในระหว่างที่สวิตซ์ S เปิดวงจร.

### ประสิทธิภาพสูงสุดทางทฤษฎีของวงจรลดแรงดันด้วยตัวเก็บประจุและไดโอด

หลักการของวงจรตัวเก็บประจุและไดโอดดังกล่าวข้างต้น สามารถใช้สร้างแรงดันด้านออกที่มีค่าเพียง  $1/n$  เท่าของแรงดันด้านเข้าได้ ( $n$  เป็นเลขจำนวนเต็มใดๆ ตั้งแต่ ๒ ขึ้นไป). ทั้งนี้โดยเลือกใช้ตัวเก็บประจุและไดโอดให้มีจำนวนที่เหมาะสม คือใช้ตัวเก็บประจุ  $n$  ตัวกับไดโอด  $n$  ตัว สำหรับช่วงอัดประจุ และใช้ตัวเก็บประจุ  $n$  ตัวเดิมกับไดโอดชุดใหม่อีก  $2n-2$  ตัวสำหรับช่วงคายประจุ. อย่างไรก็ตาม เนื่องจากไดโอดแต่ละตัวจะมีแรงดันตกคร่อม ( $V_D$ ) ประมาณ ๐.๗ โวลต์ในขณะที่มีไบแอสไปหน้าและมีกระแสไหลผ่าน ดังนั้นค่าของ  $n$  จึงไม่ควรสูงเกินไป (เช่น ไม่ควรสูงเกิน

๒๐) เพราะจะทำให้ประสิทธิภาพของวงจรโดยรวมต่ำเกินไป.

วิธีคำนวณค่าประสิทธิภาพสูงสุดทางทฤษฎีของวงจรลดแรงดันไฟฟ้าในที่นี่ สำหรับกรณีที่อัตราส่วนของแรงดันด้านออก ( $V_o$ ) ต่อแรงดันด้านเข้า ( $V_{in,max}$ ) เท่ากับ  $1/n$  (โดยประมาณ) ทำได้ดังนี้

(๑) ขณะที่แหล่งจ่ายแรงดันด้านเข้าอัดประจุให้แก่ตัวเก็บประจุผ่านไดโอด

ตัวเก็บประจุ  $n$  ตัวต่อแบบอนุกรมอยู่กับไดโอด  $n$  ตัว ดังนี้

$$V_{in,max} = n (V_C + V_D) \quad (๑)$$

โดยที่  $V_C$  เป็นแรงดันคร่อมตัวเก็บประจุแต่ละตัว.

เนื่องจากการแสลงจากแหล่งจ่ายมีค่าเท่ากับกระแสที่ไหลผ่านตัวเก็บประจุและไดโอดแต่ละตัว ดังนั้น ประสิทธิภาพขณะอัดประจุ =  $\eta_1 = nV_C/V_{in,max}$  ซึ่งเมื่อใช้ผลจากสมการ (๑) จะได้

$$\eta_1 = 1 - nV_D/V_{in,max} \quad (๒)$$

(๒) ขณะที่ตัวเก็บประจุจ่ายกระแสให้แก่โหลด

โดยทั่วไป ตัวเก็บประจุแต่ละตัวจะต่อแบบอนุกรมอยู่กับไดโอด ๒ ตัว ดังนี้

$$V_C = V_o + 2V_D \quad (๓)$$

เนื่องจากการแสลงที่ออกจากตัวเก็บประจุแต่ละตัว มีค่าเท่ากับกระแสที่ไหลผ่านไดโอดแต่ละตัว ดังนั้น ประสิทธิภาพขณะคายประจุ =  $\eta_2 = V_o/V_C$  ซึ่งเมื่อใช้ผลจากสมการ (๓) และ (๑) จะได้



$$\eta_2 = 1 - 2V_D/V_C = 1 - 2nV_D/(V_{in,max} - nV_D) \quad (4)$$

เมื่อรวมผลจากสมการ (๒) และ (๔) เข้าด้วยกัน จะได้ค่าประสิทธิภาพสูงสุดทางทฤษฎีของวงจรลดแรงดันในที่นี้เป็น

$$\eta = \eta_1 \eta_2 = [1 - 3nV_D/V_{in,max}] \quad (5)$$

ซึ่งจะเห็นได้อย่างชัดเจนว่ามีค่าลดลงเมื่อค่า  $n$  เพิ่มขึ้น.

ในทางปฏิบัติ วงจรลดแรงดันในที่นี้จะต้ององค์ประกอบอื่นๆ เช่น สวิตช์สารกึ่งตัวนำและวงจรคุมค่าแรงดันเพื่อให้ครบเป็นวงจรแหล่งจ่ายกระแสตรงที่บริบูรณ์ ดังนั้นจะมีการสูญเสียกำลังเพิ่มขึ้น ทำให้ประสิทธิภาพโดยรวมของวงจรต่ำลงไปอีก.

### วงจรลดแรงดันไฟฟ้าแบบเติมคลื่น

วงจรลดแรงดันไฟฟ้าในรูปที่ ๓ เป็นวงจรแบบครึ่งคลื่น เพราะใช้แรงดันกระแสสลับด้านเข้าในครึ่งรอบ

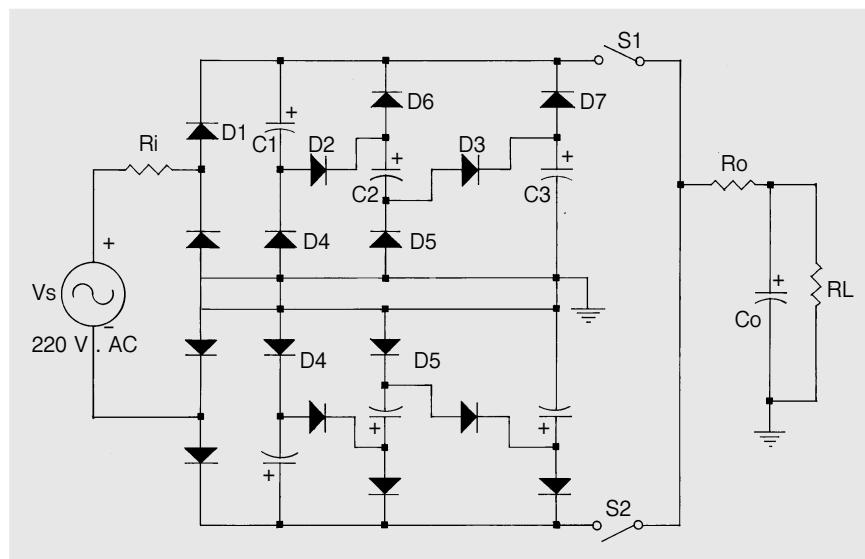
บวกเท่านั้น. ถ้าจะใช้ประโยชน์แรงดันด้านเข้าให้ครบทั้งครึ่งบวกและครึ่งลบ จะต้องใช้วงจรแบบเติมคลื่นดังที่แสดงไว้ในรูปที่ ๔ (สำหรับการลดแรงดันลงเหลือเพียง ๑/๓) ซึ่งประกอบด้วยวงจรแบบครึ่งคลื่นจากรูปที่ ๓ จำนวน ๒ ชุดที่ผลักดันทำงานชุดละครึ่งรอบนั่นเอง. ข้อดีของวงจรแบบเติมคลื่นอย่างหนึ่งก็คือทำให้กระแสสลับด้านเข้ามีสมมาตรดีขึ้น และเป็นการกำจัดส่วนประกอบกระแสตรงและฮาร์มอนิกบางอันดับออกไปจากรูปคลื่นกระแสสลับด้านเข้า.

ในรูปที่ ๔ นี้ มีการต่อตัวต้านทาน  $R_i$  (รา ๑๐ โอม) และ  $R_o$  (รา ๑

๐๘๐) อย่างอนุกรมไว้กับวงจรทางด้านเข้าและวงจรทางด้านออกตามลำดับ ทั้งนี้เพื่อลดค่าสูงสุดของกระแสที่ไหลระหว่างโซลิดเซ็นเซอร์ที่ต้องใช้ทรายชานซิลิคอนหรือเอดีซีอาร์  $S_1$  จะปิดวงจรเฉพาะเมื่อแรงดันด้านเข้า  $V_s$  มีค่าเป็นลบ ส่วนสวิตช์  $S_2$  จะปิดวงจรเฉพาะเมื่อแรงดันด้านเข้า  $V_s$  มีค่าเป็นบวกเท่านั้น และเพื่อป้องกันไม่ให้สวิตช์ทั้งสองปิดวงจรพร้อมกัน จะกำหนดให้  $S_1$  ปิดวงจรหลังจากที่  $S_2$  ได้ปิดวงจรไปก่อนแล้วระยะหนึ่ง. ในทางกลับกัน  $S_2$  จะปิดวงจรได้ก็ต่อเมื่อ  $S_1$  ได้ปิดวงจรไปก่อนแล้วระยะหนึ่ง, ซึ่งก็หมายถึงว่ามีช่วงเวลาช่วงหนึ่งที่  $S_1$  และ  $S_2$  เปิดวงจรอよู่ด้วยกันในแต่ละครั้งที่ครบครึ่งของรอบการเปลี่ยนแปลงของแรงดันกระแสสลับด้านเข้า.

### การวิเคราะห์การทำงานของวงจร

เมื่อพิจารณาอย่างคร่าวๆ การทำงานของวงจรจ่ายกำลังแบบใช้ตัวเก็บประจุลดแรงดันในที่นี้ก็คล้ายกับการทำงานของวงจรเรียงกระแสแบบเติมคลื่น (full-wave rectifier) แบบที่มีตัวเก็บประจุเป็นตัวกรองนั่นเอง, คือในแต่ละครึ่งของรอบการเปลี่ยนแปลงแรงดันกระแสสลับด้านเข้านั้น พวktัวเก็บประจุหลัก (ที่ต่อ กันอย่างอนุกรม) จะถูกอัดประจุในช่วงสั้นๆ โดยแรงดันจากแหล่งจ่าย, และก็ร่วมกันจ่ายกระแส (โดยที่ต่อ กันอย่างขนาน) ให้แก่โหลด ทำให้รูปคลื่นแรงดันที่ปรากฏคร่อมโหลด (และ



รูปที่ ๔  
วงจรลดแรงดันไฟฟ้าแบบเติมคลื่นที่สร้างจากวงจรแบบครึ่งคลื่นในรูปที่ ๓



ตัวเก็บประจุที่เป็นตัวกรอง) เป็นแบบพนเลือย ดังแสดงไว้ในรูปที่ ๔ (ดูรายละเอียดในเอกสารอ้างอิง#๑). ผล ก คือทำให้สามารถกำหนดค่าความจุรวมของตัวเก็บประจุให้สอดคล้องกับกระแสที่จ่ายให้แก่โหลดและความพลิว(ripple) ของแรงดันคร่อมโหลดได้.

สำหรับการวิเคราะห์รูปคลื่นแรงดันด้านออกในรายละเอียดนั้น จะแบ่งช่วงการทำงานของวงจรลดแรงดันในที่นี้ ในแต่ละรอบของการเปลี่ยนแปลงแรงดันคร่อมโหลด (ซึ่งนานเท่ากับครึ่งรอบของแรงดันกระแสลับด้านเข้า) ออกเป็น ๓ ช่วง คือ (๑) ช่วงสั้นๆ ระหว่างที่สวิตซ์  $S_1$  หรือ  $S_2$  ในรูปที่ ๔ ตัวได้ตัวหนึ่งปิดวงจร. ช่วงนี้ตัวเก็บประจุหลักทั้งหมดจะต่อขานกัน และร่วมกันอัดประจุให้แก่ตัวเก็บประจุ  $C_O$  (พร้อมทั้งจ่ายกระแสให้แก่ตัวด้านทานโหลด คือ  $R_L$  ไปด้วย); (๒) ช่วงที่ตัวเก็บประจุหลักต่อขานกันเองและขานกับตัวเก็บประจุ  $C_O$  ทุกด้วยกันจ่ายกระแสให้แก่  $R_L$ ; (๓) ช่วงที่สวิตซ์  $S_1$  และ  $S_2$  เปิดวงจรอยู่ด้วยกันทำให้  $C_O$  ถูกตัดออกจากพวงกตตัวเก็บประจุหลัก. ในช่วงนี้มี  $C_O$  เท่านั้นที่ทำหน้าที่จ่ายกระแสให้แก่  $R_L$ . ช่วงเวลาทั้งสามนี้เป็นดังแสดงในรูปที่ ๖

### ช่วงการทำงาน (๑)

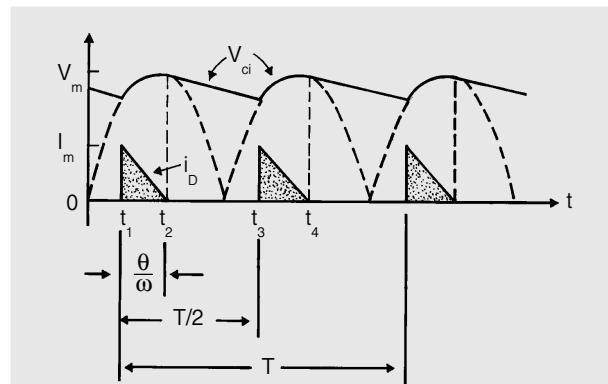
ถ้าให้ความจุไฟฟ้าของตัวเก็บประจุหลักแต่ละตัวมีค่าเป็น  $C_1$  จะได้ค่าความจุไฟฟ้าผลรวมของตัวเก็บประจุหลักจำนวน  $n$  ตัวที่ต่อ กันอย่างขาน เป็น  $C_{1T} = nC_1$  และวงจรสมมูลสำหรับอธิบายการทำงานของวงจรจ่ายกำลังในที่นี้จะเป็นตามรูปที่ ๗,

ซึ่งถือว่า  $R_O \ll R_L$  และทำให้สามารถตัด  $R_L$  ออกไปจากวงจรสมมูลได้.

ในตอนเริ่มต้นของช่วงเวลาที่  $C_O$  ได้คายประจุออกไปส่วนหนึ่ง และแรงดันคร่อม  $C_O$  หรือ  $V_O$  มีค่าต่ำสุดเท่ากับ  $V_{O(min)}$  ในขณะที่  $C_{1T}$  ได้รับประจุเต็มที่ทำให้แรงดันคร่อม  $C_1$  คือ  $V_1$  มีค่าสูงสุดเท่ากับ  $V_{1(max)}$ . เมื่อเวลาผ่านไป  $C_{1T}$  จะคายประจุให้แก่  $C_O$  ผ่านทางสวิตซ์  $S$  (คือ สวิตซ์  $S_1$  หรือ  $S_2$  ในรูปที่ ๔ แล้วแต่กรณี) ทำให้แรงดัน

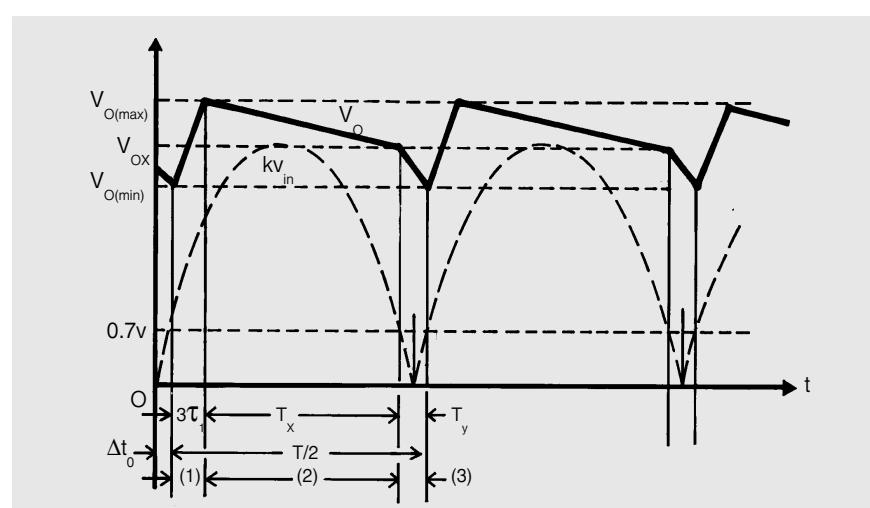
$V_O$  เพิ่มขึ้นจาก  $V_{O(min)}$  ไปเป็น  $V_{O(max)}$  ในตอนสิ้นสุดช่วงเวลา (๑), พร้อมกันนี้แรงดัน  $V_1$  จะลดลงจาก  $V_{1(max)}$  ไปเป็น  $V_{1(min)}$  โดยใช้เวลาเท่ากัน คือประมาณ ๓ เท่าของค่าคงตัวเวลาของวงจรสมมูลในรูปที่ ๗.

เมื่อใช้หลักของการอนุรักษ์ประจุไฟฟ้า คือให้ประจุไฟฟ้าผลรวมในตอนเริ่มต้นของช่วงเวลา (๑) เท่ากับประจุไฟฟ้าผลรวมในตอนสิ้นสุดของช่วงเวลาที่ ๓ จะได้



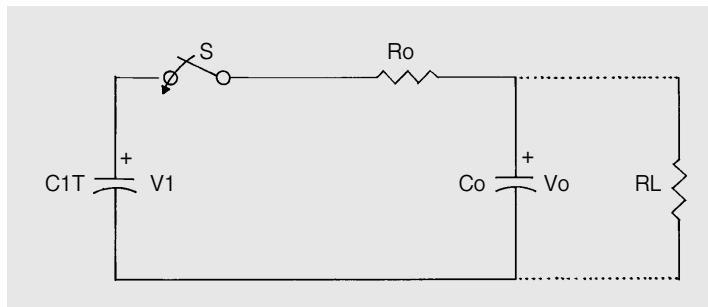
รูปที่ ๔

รูปคลื่นแรงดันคร่อมโหลดของวงจรรียงกระแสแบบเพิ่มค่าไฟฟ้าที่ตัวเก็บประจุไปด้วย



รูปที่ ๕

รูปคลื่นแรงดันคร่อมโหลดของวงจรรียงกระแสที่ตัวเก็บประจุ



รูปที่ ๗  
วงจรสมมูลสำหรับการทำงานในช่วงเวลา (๑)

$$C_{1T} \frac{V_{1(max)}}{V_{1(min)}} + C_O \frac{V_{O(max)}}{V_{O(min)}} = (C_{1T} + C_O) \frac{V_{O(max)}}{V_{O(min)}}$$

และได้

$$V_{O(max)} = \left( \frac{C_{1T}}{C_{1T} + C_O} \right) V_{1(max)} + \left( \frac{C_O}{C_{1T} + C_O} \right) V_{1(min)} \quad (๙)$$

เนื่องจาก  $C_{1T}$  กับ  $C_O$  ต่อกันอย่างอนุกรมในช่วงเวลา (๑) นี้ ดังนั้นค่าความจุสมมูลในวงจรตามรูปที่ ๗ จะเป็น  $C_{1E} = C_{1T} C_O / (C_{1T} + C_O)$  ค่าคงตัวเวลาในการถ่ายเทประจุในวงจรนี้จะเป็น

$$\tau_1 = R_O C_{1E} \quad (๑๐)$$

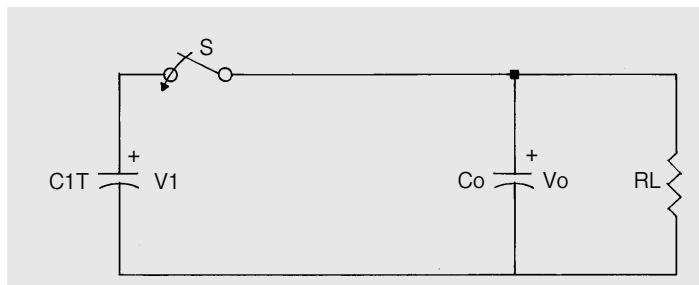
และช่วงการทำงาน (๑) จะกินเวลา  $3\tau_1$  โดยประมาณ.

#### ช่วงการทำงาน (๒)

ช่วงการทำงานช่วงนี้เริ่มขึ้นเมื่อ

ช่วงการทำงาน (๑) สิ้นสุดลงด้วยการที่  $C_{1T}$  และ  $C_O$  มีแรงดันต่ำคร่อมเท่ากัน. จากนั้นทั้งคู่จะช่วยกันจ่ายกระแสให้แก่ตัวต้านทาน  $R_L$ . เนื่องจาก  $R_O \ll R_L$  ดังนั้นจึงถือว่า  $R_L$  มีค่าเท่ากับศูนย์ และถือว่า  $C_{1T}$  และ  $C_O$  ต่อกันอย่างขนาน, ทำให้วงจรสมมูลสำหรับการทำงานในช่วงนี้เป็นดังที่แสดงไว้ในรูปที่ ๘.

จากการในรูปที่ ๘ จะพิสูจน์ได้ว่าแรงดัน  $V_O$  ลดลงจากค่า  $V_{O(max)}$



รูปที่ ๘  
วงจรสมมูลสำหรับการทำงานในช่วงเวลา (๒)

ตามแบบพังก์ชันเอกสารซีเพเนนเชียลของเวลา คือ

$$V_O(t) = V_{O(max)} \exp(-t/\tau_2) \quad (๑๑)$$

โดยที่

$$\tau_2 = R_L (C_{1T} + C_O) \quad (๑๒)$$

เป็นค่าคงตัวทางเวลาของวงจรในช่วงนี้

การทำงานของวงจรตามรูปที่ ๙ จะสิ้นสุดลงเมื่อสวิตช์ S เปิดวงจรเพื่อให้  $C_{1T}$  ได้รับการอัดประจุจากแรงดันของแหล่งจ่ายกระแสลับอีกรั้งหนึ่ง. ถ้าให้ช่วงการทำงาน (๒) นี้ กินเวลา  $T_x$  และแรงดันคร่อม  $C_O$  ในตอนสิ้นสุดช่วงการทำงานนี้เป็น  $V_{OX}$  จะได้

$$V_{OX} = V_{O(max)} \exp(-T_x/\tau_2) \quad (๑๓)$$

#### ช่วงการทำงาน (๓)

ช่วงการทำงานช่วงนี้จะเริ่มขึ้นเมื่อสวิตช์ S ในวงจรตามรูปที่ ๙ เปิดวงจร ทำให้ตัวเก็บประจุ  $C_O$  เท่านั้นจ่ายกระแสให้แก่  $R_L$  และแรงดัน  $V_O$  จะลดลงจากค่า  $V_{OX}$  อย่างพังก์ชันเอกสารซีเพเนนเชียลของเวลาจนเหลือเพียง  $V_{O(min)}$ . วงจรสมมูลสำหรับช่วงนี้จะเป็นดังแสดงในรูปที่ ๙ และถ้าให้ระยะเวลาของช่วงการทำงาน (๓) นี้ เป็น  $T_y$  จะได้

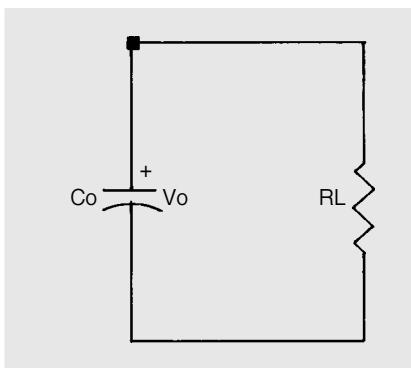
$$V_{O(min)} = V_{OX} \exp(-T_y/\tau_3) \quad (๑๔)$$

โดยที่

$$\tau_3 = R_L C_O \quad (๑๕)$$

หลังจากจบช่วงการทำงาน (๓)

แล้ว วงจรจะกลับไปตั้งต้นที่ช่วงการทำงาน (๑) ของรอบใหม่ และจะวนอยู่เช่นนี้ตราบเท่าที่ยังไม่มีการตัดแรงดันจากแหล่งจ่ายกระแสลับ.



รูปที่ ๙  
วงจรล้มเหลวสำหรับการทำงานในชั่วเวลา (๓)

### ตัวอย่างการออกแบบ

ในตอนนี้ ผู้วิจัยจะแสดงตัวอย่างการออกแบบวงจรแหล่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรง ที่ได้รับเคราะห์การทำงานไว้ข้างบนนี้, โดยกำหนดให้แรงดันกระแสสัลบ์ด้านเข้ามีค่าประสิทธิผลเป็น ๒๐ โวลต์, ความถี่ ๕๐ เฮิรตซ์. ส่วนแรงดันกระแสตรงด้านออกมีค่า ๑๕ โวลต์ เมื่อจ่ายกระแสตรงสูงสุด ๑ แอมป์.

เพื่อคิดประมาณอย่างหยาบๆ ในตอนเริ่มต้น จะให้แรงดันออกค่าต่ำสุดเป็น  $V_{O(\min)} = ๑๖$  โวลต์ และแรงดันออกค่าสูงสุดเป็น  $V_{O(\max)} = ๒๐$  โวลต์, ซึ่งทำให้ค่าความพลิวของแรงดันด้านออกมีค่าสูงสุดเป็น  $\Delta V_O = ๒๐ - ๑๖ = ๔$  โวลต์. ค่าความพลิวขนาดที่ค่อนข้างใหญ่นี้จะทำให้ตัวเก็บประจุในวงจรมีค่าไม่สูงเกินไป และเมื่อมีการต่อวงจรคุณค่าแรงดัน (voltage regulator) ไว้ที่ด้านออกด้วย ค่าความพลิวของแรงดันด้านออกในตอนสุดท้ายจะลดลงต่ำกว่าที่กำหนดไว้เนื่องจาก

โดยการใช้สมการ (๑) และ (๓) โดยที่  $V_O = V_{O(\max)} = ๒๐$  โวลต์ และ  $V_D = ๐.๗$  โวลต์ จะได้

$$V_{in,max} = n(V_O + 3V_D) = n(20 + 2.1) = 22.1n$$

ซึ่งเมื่อแทนค่า  $V_{in,max} = \sqrt{2}(220) = ๓๑๐$  โวลต์ จะให้  $n = ๑๔$  โดยประมาณ. นั่นคือวงจรเหล่านี้จ่ายในที่นี้จะทำหน้าที่จ่ายแรงดันด้านออกที่  $๑/๑๔$  เท่าของแรงดันสูงสุดด้านเข้า. ในขณะเดียวกัน กระแสด้านเข้าที่ใช้อัตราประจุให้แก่ตัวเก็บประจุหลักทั้งหมดจะมีค่าโดยประมาณเท่ากับ  $๑/๑๔$  เท่าของกระแสด้านออก. จากนี้ จะสามารถประมาณค่าความจุไฟฟ้าสมมูล  $C_i$  ของตัวเก็บประจุหลักทั้งหมด ได้จากสมการ

$$I_i = C_i (\Delta V_i / \Delta t_i) \quad (๓)$$

โดยที่  $I_i = I_o/n = ๑/๑๔ = ๐.๐๗๑$  แอมป์  $\Delta V_i = n\Delta V_O = ๑๔ (๔) = ๕๖$  โวลต์ และ  $\Delta t_i$  ช่วงเวลาครึ่งรอบของการเปลี่ยนแปลงแรงดันกระแสสัลบ์ด้านเข้า =  $(๑/๒) (๑/๕๐) = ๐.๐๑$  วินาที.

เมื่อแทนค่าต่างๆ ที่เกี่ยวข้องลงในสมการ (๓) จะได้  $C_i = ๑๓ \times ๑๐^{-๖}$  ฟาร์ด =  $๑๓$  ไมโครฟาร์ด. แต่ความจุไฟฟ้าสมมูลค่านี้ได้มาจากการเก็บประจุหลักจำนวน  $๑๔$  ตัวต่ออนุกรมกัน ดังนั้นตัวเก็บประจุหลักแต่ละตัวจะมีค่าความจุไฟฟ้าเป็น  $C_1 = nC_i = ๑๔ \times ๑๓$  ไมโครฟาร์ด  $\approx ๑๘๐$  ไมโครฟาร์ด และเพื่อให้หาตัวเก็บประจุได้ง่าย จะใช้ตัวเก็บประจุแบบอีเล็กโทรลิยติกที่มีขนาดความจุ  $๒๒๐$  ไมโครฟาร์ดและทนแรงดันได้ ๓๐

โวลต์เป็นอย่างน้อย เป็นตัวเก็บประจุหลักแต่ละตัว.

ในการคำนวณหาค่าโดยประมาณที่ถูกต้องดีกว่าเดิมของค่าแรงดันด้านออกตามรูปที่ ๖ จะใช้วงจรตามรูปที่ ๙-๙. โดยที่  $C_{1T} = nC_i = ๑๔ \times ๒๒๐$  ไมโครฟาร์ด =  $๓,๐๘๐$  ไมโครฟาร์ด และเพื่อความสะดวกจะเลือกค่า  $C_O$  ขนาดใกล้เคียงกับ  $C_{1T}$  คือ  $C_O = ๔,๗๐๐$  ไมโครฟาร์ด (ตัวเก็บประจุอีเล็กโทรลิยติก ทนแรงดันได้ ๓๐ โวลต์เป็นอย่างน้อย) และเลือกค่า  $R_O = ๐.๔$  โอห์ม ซึ่งก็ต่ำกว่า  $R_L = ๑๖$  โอห์ม อย่างมาก ( $R_O \ll R_L$ ) ตามเงื่อนไขที่ใช้ในหัวข้อการวิเคราะห์การทำงานของวงจร.

สำหรับช่วงการทำงาน (๑) เมื่อคำนวณค่า  $C_{1E}$  (ได้  $๑,๘๖๑$  ไมโครฟาร์ด) แล้วแทนลงในสมการ (๗) พร้อมกับค่า  $R_O = ๐.๔$  โอห์ม จะได้  $\tau_1 = ๐.๙๓$  มิลลิวินาที. ในช่วงการทำงาน (๒) สมการ (๙) จะให้  $\tau_2 = ๑๒๔$  มิลลิวินาที และในช่วงการทำงาน (๓) สมการ (๑๒) จะให้  $\tau_3 = ๗๕.๒$  มิลลิวินาที.

ระยะเวลา  $T_y$  ของช่วงการทำงาน (๓) คือระยะเวลาที่สวิตซ์  $S_1$  และ  $S_2$  ในวงจรตามรูปที่ ๔ ต่างกันเปิดวางเรอยู่พร้อมกัน. ในการออกแบบในที่นี้จะใช้กรานซิสเตอร์ชนิดເອັນເພື່ອ (Q<sub>1</sub> และ Q<sub>2</sub>) เบอร์ C2792 (ทนแรงดันได้



๘๐๐ โวลต์ และรับกระแสคอลเลกเตอร์สูงสุดได้ ๖ แอมป์) จำนวน ๒ ตัว ทำหน้าที่ของสวิตซ์  $S_1$  และ  $S_2$  และป้อนแรงดันกระแสสลับขนาด ๖ โวลต์ อาร์เอ็มเอส จากหม้อแปลงขนาดเล็ก ผ่านตัวต้านทาน ( $R_1$  และ  $R_2$ ) ซึ่งมีความต้านทานตัวละ ๒๗ โอห์ม ไปผลักดันขับนำเบสของทรานซิสสเตอร์ทั้งสอง ดังที่แสดงไว้ในรูปที่ ๑๐ (ถ้าไม่ใช้ทรานซิสสเตอร์ ก็อาจใช้อีซีอาร์แทน อย่างเช่น เอสซีอาร์เบอร์ BT151500R ซึ่งทนแรงดันได้ ๕๐๐ โวลต์ และรับกระแสไปหน้าได้ ๑๗ แอมป์ (ดูเอกสารอ้างอิงที่ ๔ เป็นตัวอย่าง).

เนื่องจากแรงดันไฟหน้าคร่อมขาเบสกับขาอีมิตเตอร์ของทรานซิสสเตอร์

ชนิดพีเอ็นพี คือ  $V_{BE}$  มีค่าประมาณ ๐.๗ โวลต์ขณะที่ทรานซิสสเตอร์เริ่มนำกระแส. ดังนั้น ช่วงเวลา ก่อนที่ทรานซิสสเตอร์จะเริ่มน้ำกระแส เทียบกับ ตำแหน่งเริ่มต้นที่ศูนย์ของคลื่นไซน์  $6\sqrt{2}\sin(\omega t)$  ที่ออกจากหม้อแปลงขับนำเบส จะหาได้จากค่าของ  $\Delta t_0$  ตามสมการ

$$6\sqrt{2}\sin(\omega\Delta t_0) = 0.7 \quad (๑๔)$$

โดยที่  $\omega = 2\pi$  (๕๐) เรเดียน/วินาที สำหรับแรงดันกระแสสลับความถี่ ๕๐ เฮิรตซ์.

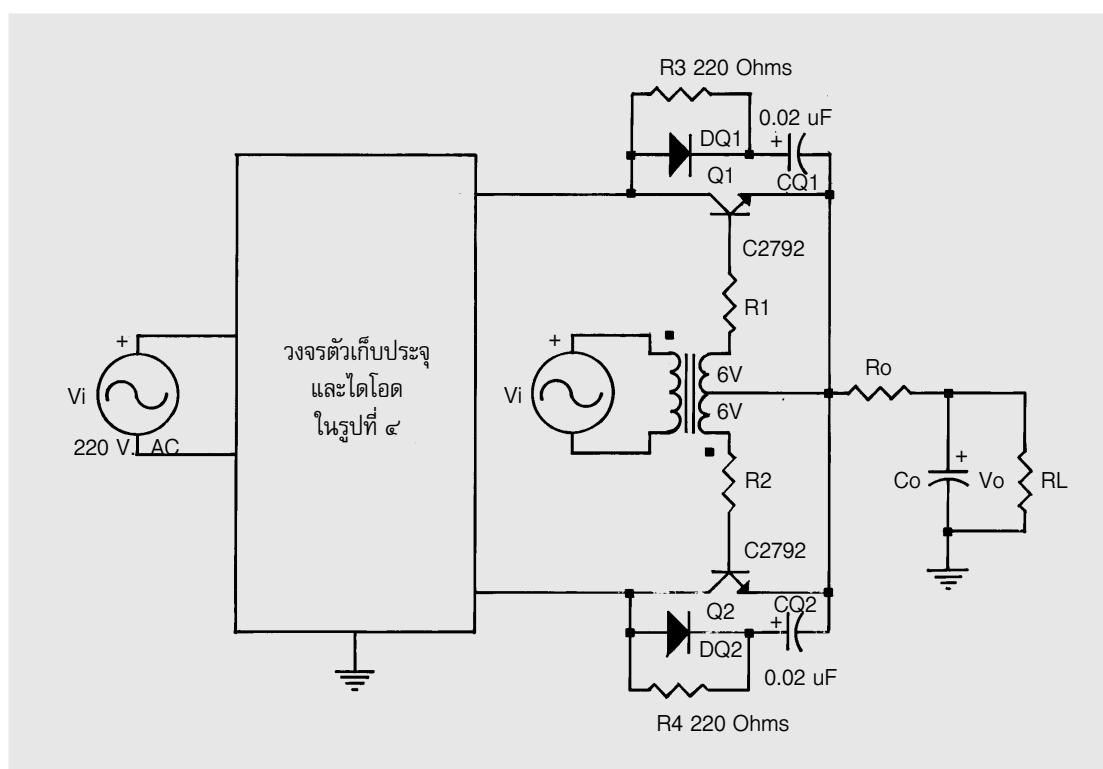
เมื่อแก้สมการ (๑๔) จะได้  $\Delta t_0 = 0.๒๖๓$  มิลลิวินาที ดังนั้น  $T_y = 2\Delta t_0 = 0.๕๒๖$  มิลลิวินาที และจากรูปที่ ๖ จะได้

$$T_x \approx (T/2) - 3\tau_1 - T_y \quad (๑๕)$$

โดยที่  $T$  เป็นระยะเวลา ๑ คากของการเปลี่ยนแปลงแรงดันกระแส สลับความถี่ ๕๐ เฮิรตซ์ นั่นคือ  $T = 1/50$  วินาที สมการ (๑๕). เมื่อแทนค่า ต่างๆ ที่เกี่ยวข้อง จะได้  $T_x = 6.๖๗$  มิลลิวินาที.

จากสมการ (๑๐) เมื่อแทนค่า  $T_x$  และ  $\tau_2$  จะได้  $V_{ox} = 0.946V_{O(max)}$  ซึ่งเมื่อแทนลงในสมการ (๑) โดยใช้ค่า  $T_y = 0.๕๒๖$  วินาที และใช้ค่า  $\tau_3 = R_L C_o = ๑๖ (๔๗๐ \times 10^{-9})$  วินาที = ๗๕.๒ มิลลิวินาที จะให้  $V_{O(min)} = 0.๙๓๙V_{O(max)}$ .

ในสมการ (๖) จะกำหนดค่าของ  $V_{O(1(max))}$  ให้เท่ากับ  $V_O$  ในสมการ (๓) ซึ่งก็จะสามารถหาได้จากการสมการ (๑) นั่นคือ



รูปที่ ๑๐

วงจรทรานซิสสเตอร์ที่ทำหน้าที่ของสวิตซ์  $S_1$  และ  $S_2$  ในรูปที่ ๔



$$V_O = (1/n)V_{in, max} - 3V_D = (1/14)(310) - 3(0.7) = 20.04 \text{ โวลต์}$$

ดังนั้นเมื่อแทนค่า  $V_{1(max)} = 20.04 \text{ โวลต์}$  และแทนค่า  $V_{O(min)} = 0.939V_{O(max)}$  ลงไปในสมการ (๙) จะได้ค่าที่ปรับใหม่เป็น  $V_{O(max)} = 17.3 \text{ โวลต์}$  และ  $V_{O(min)} = 17.7 \text{ โวลต์}$ , ซึ่งก็ต่างกับค่าเดิมที่เป็นค่าร่วๆ คือ ๒๐ โวลต์ และ ๑๗ โวลต์ ตามลำดับ. ทั้งนี้ด้วยเหตุผลที่ว่าได้ใช้ค่าความจุไฟฟ้าของตัวเก็บประจุใหญ่กว่าที่คำนวณไว้อよ่างคร่าวๆ ในตอนแรก.

### วงจรคุณค่าแรงดันด้านออก

เพื่อให้ได้แรงดันออกในขั้นสุดท้ายที่มีค่าใกล้เคียง ๑๕ โวลต์ และมีความพลิวต่ำกว่า  $\Delta V_O = V_{O(max)} - V_{O(min)} = 1.4 \text{ โวลต์}$  อันเป็นผลจาก การออกแบบข้างบนนี้ จึงใช้วงจรคุณค่าแรงดันดังที่แสดงไว้ในรูปที่ ๑๑ มาช่วยอีกขั้นหนึ่ง.

ในวงจรตามรูปที่ ๑๑ วงจรรวม

เบอร์ ๗๘๑๕ เป็นอุปกรณ์หลักที่ทำหน้าที่คุณค่าแรงดันด้านออกให้คงตัวอยู่ที่ ๑๕ โวลต์. แต่เนื่องจากอุปกรณ์นี้สามารถจ่ายกระแสได้ไม่เกิน ๑ แอมป์ ดังนั้นเพื่อความปลอดภัยจึงได้ใส่ทรานซิสเตอร์แบบเอ็นพีเอ็นตัวหนึ่ง (เช่นทรานซิสเตอร์เบอร์ C๑๐๖๑ ซึ่งทนแรงดันระหว่างคอลเลกเตอร์กับ อีมิตเตอร์ได้ ๖๐ โวลต์ และรับกระแสคอลเลกเตอร์สูงสุดได้ ๗ แอมป์) ไว้ช่วยจ่ายกระแสด้วย, โดยมีตัวเก็บ-ประจุขนาด ๔๗๐ ไมโครฟาร์ด ต่ออยู่กับขาเบสของทรานซิสเตอร์ไปลงเกรนน์ต์ และมีตัวต้านทานขนาด ๒๐๐ โอห์ม ต่อจากขา基ของวงจรรวม ๗๘๐๕ ไปลงเกรนน์ต์ด้วย. อุปกรณ์ตัวหลังสุดนี้ได้ไว้เพื่อชดเชยแรงดันตก (ประมาณ ๐.๗ โวลต์) คร่อมขาเบสกับขาอีมิตเตอร์ของทรานซิสเตอร์.

ทรานซิสเตอร์ที่ใช้เป็นสวิตช์ใน

วงจรตามรูปที่ ๑๐ และทรานซิสเตอร์ของวงจรคุณค่าแรงตามในรูปที่ ๑๑ มีแผ่นระบายความร้อนติดไว้ด้วย เพื่อป้องกันไม่ให้มีอุณหภูมิสูงเกินไป.

### ผลการทดสอบวงจร

ผู้นิพนธ์ได้สร้างต้นแบบของวงจรแล่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรง ที่ได้ออกแบบไว้ตามขั้นตอนข้างบนนี้ และได้ทดลองวัดปริมาณต่างๆ ที่เกี่ยวข้องกับสมรรถนะของวงจรโดยรวม เมื่อให้วงจรจ่ายกำลังไฟลัคคียงค่าสูงสุดที่ออกแบบไว้. ปริมาณดังกล่าวก็คือประสิทธิภาพพลรวมของวงจร, รูปคลื่นแรงดันคร่อมตัวเก็บประจุทางด้านออกของวงจรลดค่าแรงดัน และรูปคลื่นแรงดันด้านออกของวงจรคุณค่าแรงดัน. ข้อมูลที่เป็นค่าตัวเลขมีดังนี้

แรงดันกระแสสลับด้านเข้า ๒๒๐ V (rms) กระแสสลับด้านเข้า ๐.๑๘๕ A (rms).

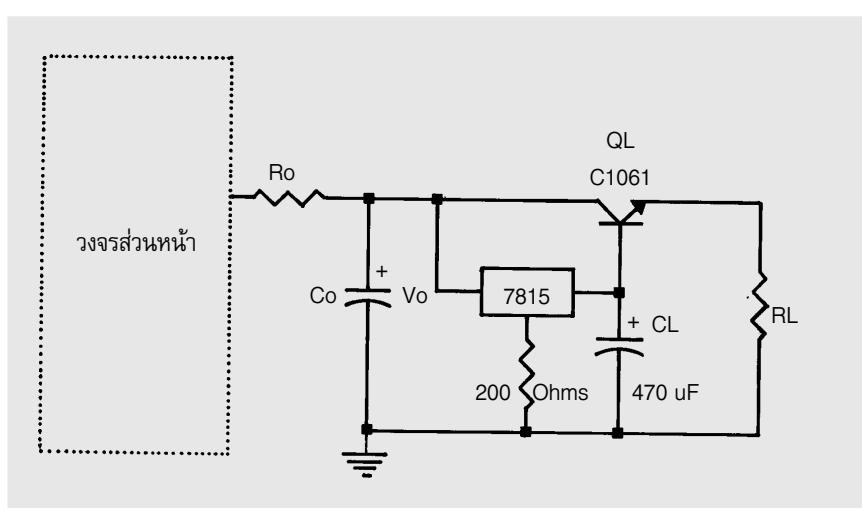
กำลังงานกระแสสลับด้านเข้า ๒๔๙ วัตต์ ตัวประกอบกำลัง ๐.๖๙ (กระแสลั่นแรงดัน).

แรงดันกระแสตรงด้านออก ๑๕ โวลต์กระแสตรงด้านนอก ๐.๙๓ แอมป์.

กำลังงานกระแสตรงด้านออก ๑๕ วัตต์ ประสิทธิภาพโดยรวมร้อยละ ๔๐.

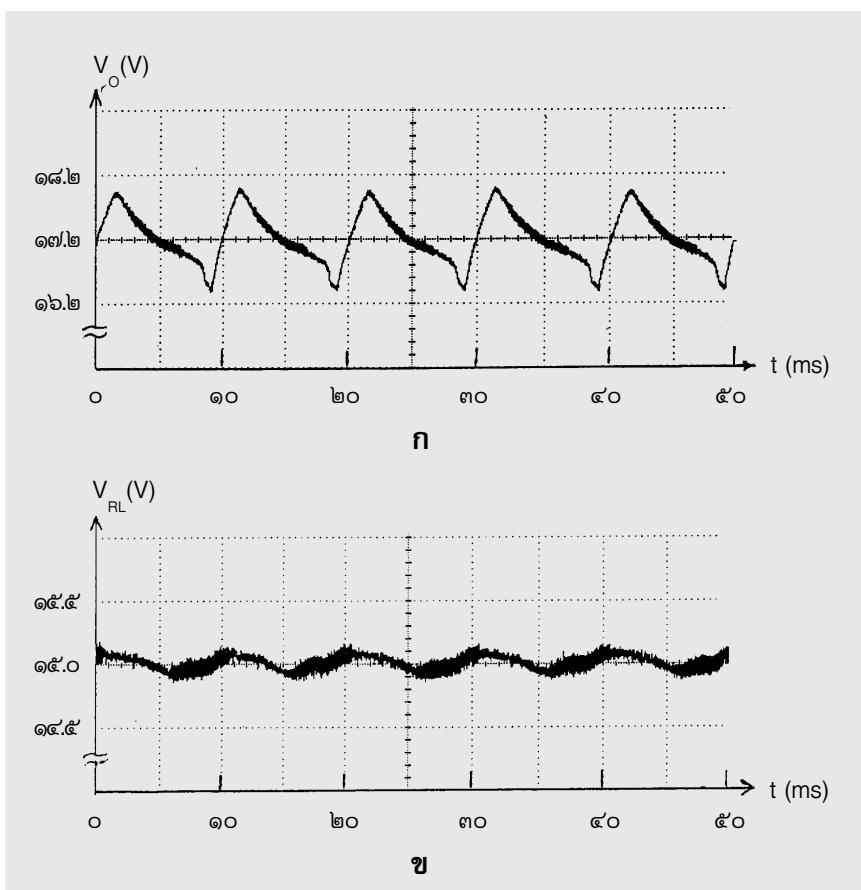
รูปคลื่นที่วัดได้จากวงจรจ่ายกำลังต้นแบบที่สร้างขึ้นเป็นดังรูปที่ ๑๒.

รูปที่ ๑๒ (ก) แสดงรูปคลื่นแรง



รูปที่ ๑๑

วงจรคุณค่าแรงดันออกที่ได้ ๑๕ โวลต์ ที่ค่ากระแส ๑ แอมป์



รูปที่ ๑๒  
รูปคลื่นแรงดันครื่องที่ไม่เป็นปุ่ม  $C_0$  และแรงดันด้านออกของจารคุณค่าแรงดัน

ต้นครื่อมตัวเก็บประจุ ( $C_0$ ) ทางด้านออกของวงจรลดค่าแรงดัน. แรงดันสูงสุดในรูปที่ ๑๒ (ก) วัดได้ ๑๙.๐ โวลต์ ไกล์เดียงกับค่า  $V_{O(\max)}$  คือ ๑๙.๓ โวลต์ ที่คำนวณไว้. ส่วนแรงดันต่ำสุดในรูปที่ ๑๒ (ก) วัดค่าได้ ๑๖.๔ โวลต์ ซึ่งก็ไกล์เดียงกับค่า  $V_{O(\min)}$  คือ ๑๗.๒ โวลต์ ที่คำนวณไว้เข่นเดียวกัน. ค่าผลต่างของค่าแรงดันทั้งสองที่วัดได้ก็คือ  $19.0 - 16.4 = 2.6$  โวลต์.

รูปที่ ๑๒ (ข) แสดงรูปคลื่นแรงดันด้านออกของวงจรคุณค่าแรงดันของแหล่งจ่ายกำลังที่ทดลอง. แรงดันนี้เปรค่าอยู่ระหว่าง ๑๔.๙ โวลต์ กับ

๑๕.๑ โวลต์ โดยประมาณ. ผลต่างของค่าแรงดันทั้งสองในที่นี่คือ ๐.๒ โวลต์ ซึ่งก็ค่าเพียง  $1/4$  ของผลต่างระหว่างแรงดันสูงสุดกับต่ำสุดที่ด้านออกของวงจรลดแรงดัน.

## วิจารณ์และเสนอแนะ

ประสิทธิภาพของวงจรแหล่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรงแบบใช้ตัวเก็บประจุลดแรงดันในที่นี้ มีค่าร้อยละ ๕๐ ในขณะที่ประสิทธิภาพของวงจรแหล่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรงแบบเชิงเส้นธรรมชาติใช้หม้อแปลงลดแรงดัน

และให้กำลังออกสูงสุดได้ไกล์เดียงกัน มีค่าประมาณร้อยละ ๕๕. การที่วงจรแบบใช้ตัวเก็บประจุลดแรงดันมีประสิทธิภาพต่ำกว่าของวงจรแบบหลังนี้ ก็เป็นเพราะมีการสูญเสียกำลังส่วนหนึ่ง (ราว ๓ วัตต์) ไปเป็นความร้อนในวงจรของทรานซิสเตอร์ทั้ง ๒ ตัวที่ทำหน้าที่เป็นสวิตช์ อีกทั้งมีการสูญเสียกำลังเป็นความร้อนในตัวทรานซิสเตอร์เองด้วย. กำลังสูญเสียทั้ง ๒ ส่วนนี้มีค่ามากกว่าร้อยละ ๑๐ ของกำลังด้านเข้าทั้งหมด (๒๘ วัตต์) ทั้งนี้เนื่องจากกำลังด้านเข้าและกำลังด้านออกของแหล่งจ่ายกำลังในที่นี่ยังต่ำอยู่. ถ้าออกแบบให้แหล่งจ่ายกำลังสามารถจ่ายกำลังสูงสุดได้มากขึ้น เช่นจ่ายได้ถึง ๑๐๐ วัตต์ อย่างในเอกสารอ้างอิง #๔ แล้ว กำลังสูญเสียในวงจรทรานซิสเตอร์ที่ทำหน้าที่เป็นสวิตช์จะเป็นสัดส่วนที่ต่ำลงเมื่อเทียบกับกำลังด้านเข้า. ดังนั้น ประสิทธิภาพของวงจรแบบใช้ตัวเก็บประจุลดแรงดันจะสามารถเพิ่มขึ้นได้ จนอาจเท่ากับหรือสูงกว่าประสิทธิภาพของวงจรแบบดั้งเดิมที่ใช้หม้อแปลงลดแรงดัน (ในเอกสารอ้างอิง #๔ ประสิทธิภาพของวงจรแหล่งจ่ายกำลังโดยรวมเมื่อกำลังด้านออกมีค่า ๑๐๔ วัตต์ วัดได้สูงถึงร้อยละ ๘๐).

วิธีเพิ่มประสิทธิภาพของวงจรแหล่งจ่ายกำลังในบทความนี้อีกวิธีหนึ่งที่อาจทำได้ ก็คือการเปลี่ยนวงจรคุณค่าแรงดันด้านออก จากแบบเชิงเส้นไปเป็นแบบสวิตช์ โดยตัดวงจรรวมเบอร์ ๗๘๑๕ และทรานซิสเตอร์เบอร์ C1061 ในรูปที่ ๑ ออกไป,



แล้วให้ทรานซิสเตอร์  $Q_1$  กับ  $Q_2$  ผลัดกันทำหน้าที่ตัดต่อวงจรด้วยความถี่สูงราว ๒๐ กิโลเฮิรตซ์ ในครึ่งรอบที่เหมาะสมของรอบการเปลี่ยนแปลงแรงดันกระแสสลับด้านเข้า.

วิจัยอีเล็กทรอนิกส์กำลัง ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์ จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย ได้ช่วยเหลือในการวัดสมรรถนะของวงจรแหล่งจ่ายกำลังไฟฟ้าในงานนี้.

๒. Spencer JD, Pippenger DE. The voltage regulator handbook. Dallas, Texas: Texas Instruments; 1977. p. 63-76.

๓. Williams BW. Power electronics devices, drivers and applications. New York: John Wiley & Sons; 1987. p. 309-29.

๔. ฉัตรชัย สืบอินทร์. การออกแบบและสร้างแหล่งจ่ายกำลังไฟฟ้ากระแสตรงโดยใช้ตัวเก็บประจุลอดแรงดัน. รายงานโครงการวิศวกรรมไฟฟ้า ภาควิชาวิศวกรรมไฟฟ้า คณะวิศวกรรมศาสตร์, จุฬาลงกรณ์มหาวิทยาลัย, กทม.; ๒๕๕๒.

## กิตติกรรมประกาศ

คุณสุรพงษ์ สุวรรณกิวน นิสิตหลักสูตรปริญญาเอก ห้องปฏิบัติการ

### เอกสารอ้างอิง

๑. มงคล เดชครินทร์, ชาตรี ศรีไพรรัตน. อิเล็กทรอนิกส์พื้นฐาน. กทม: ชีเอ็ดยูเคชั่น; ๒๕๒๗, หน้า ๑๔๕-๖๓.

### Abstract

### A Switched-capacitor, Direct-current Power Supply

Mongkol Dejnakintra

Fellow, the Academy of Science, the Royal Institute, Thailand

A guideline for designing and constructing a low voltage direct current power supply without using a power transformer was presented. The power supply circuit uses one or more sets of capacitors and diodes to substitute for the transformer. The author also gives a demonstrative example in designing and constructing a 15-volt, 1-ampere DC power supply with an AC input voltage of 220 volts.

**Key words :** direct current power supply, switched-capacitor